

# Fahrprüfung Mindstorms EV3

## Aufgabe 1: Erstellung eines Programms gemäss Aufgabestellung

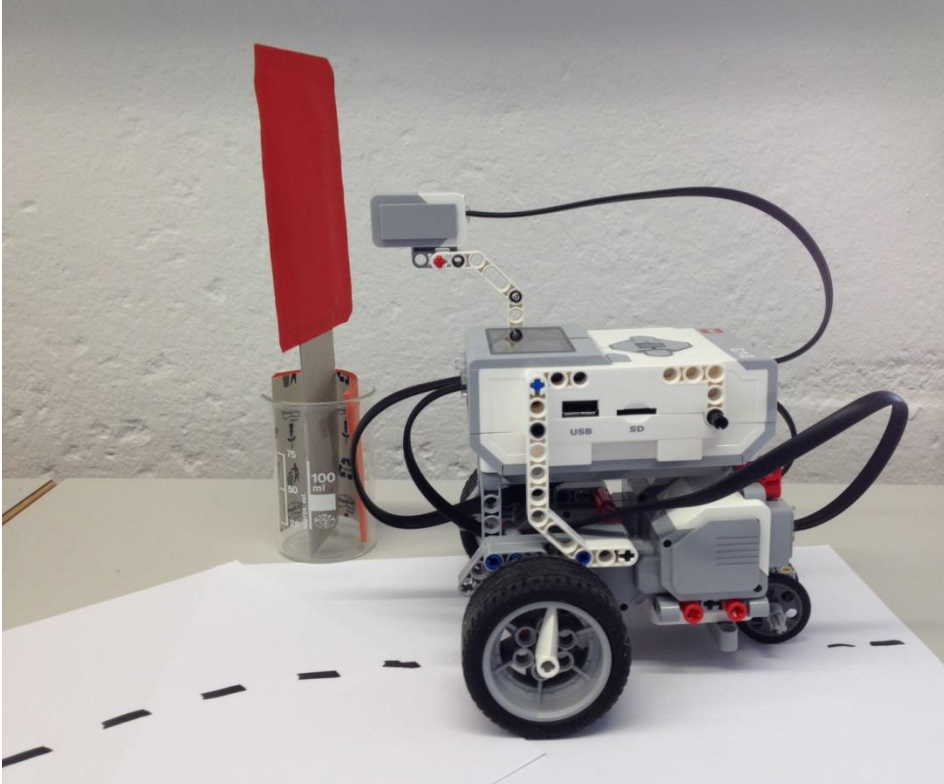
## Aufgabe 2: Analyse eines bestehenden Programms

---

### Aufgabe 1

Sie haben ein Roboterauto mit zwei Motoren (B/C) und einem nach vorn ausgerichteten Farbsensor (3) zur Verfügung (siehe Abb. bzw. Pult).

Das Auto steht vor einer Ampel. Programmieren Sie es so, dass es beim Umschalten auf „grün“ schräg nach links für ca. 50-100 cm fährt.



---

### Aufgabe 2

Stellen Sie sich den Roboter von Aufgabe 1 mit einem Ultraschallsensor an Stelle des Farbsensors vor.

Beschreiben Sie in einer stichwortartigen Liste, was dieser macht, wenn er folgendermassen programmiert wird:

siehe File „Fahrprüfung\_Aufgabe2.ev3“